

ΙΣΟΠΕΡΙΜΕΤΡΙΚΟ ΠΡΟΒΛΗΜΑ

Πρόβλημα: Από τις απλές υλειακές καμπύλες του \mathbb{R}^2 ποια είναι εκείνη που περικλύει το μέγιστο εμβαδόν της

Θεώρημα (Jordan)

Έστω $c: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$ απλή υλειακή καμπύλη το \mathbb{R}^2 , $c(\mathbb{R}) = D_i \cup D_e$, όπου D_i, D_e ανοικτά-συνεχτικά $c \mathbb{R}^2$ με $\partial D_i = \partial D_e = c(\mathbb{R})$ και το ένα από αυτά είναι προσχετικό (δίνει τότε το \mathbb{R}^2 θα ή των προσχετών)

Θεώρημα

Έστω $c: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$ απλή υλειακή καμπύλη μήκους L και A είναι το εμβαδόν του εσωτερικού του τότε ισχύει η ανισότητα $L^2 \geq 4\pi A$.



ισοπεριμετρική ανισότητα

Η σχέση $L^2 = 4\pi A$ ισχύει μόνο για τους κύκλους.

Ανάλυση



C απεικ. υλειασι με $C(t) = (x(t), y(t))$
 Το θεωρημα του Gauss-Green:

$$\oint_C (P dx + Q dy) = \iint_{P_i} (Q_x - P_y) dx dy$$

οπου $A = \iint_{P_i} dx dy$

Παδειγμα, λαινον $P(x,y) = 0$ & $Q(x,y) = x$
 Τότε $\oint_C x dy = A \Leftrightarrow \int_a^b x(t) y'(t) dt = A$

ΛΗΜΜΑ

Το εμβαδον απησι υλειασι υαληνοδωσι $C: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$ ειναι:

$$\begin{aligned}
 A &= \int_a^b x(t) \cdot y'(t) dt = \text{(δινει αναφαιτερο παραλειπο το κηκος τοζου)} \\
 &= - \int_a^b x'(t) y(t) dt
 \end{aligned}$$

$C(a) = C(b) \Leftrightarrow x(a) = x(b) \text{ & } y(a) = y(b)$

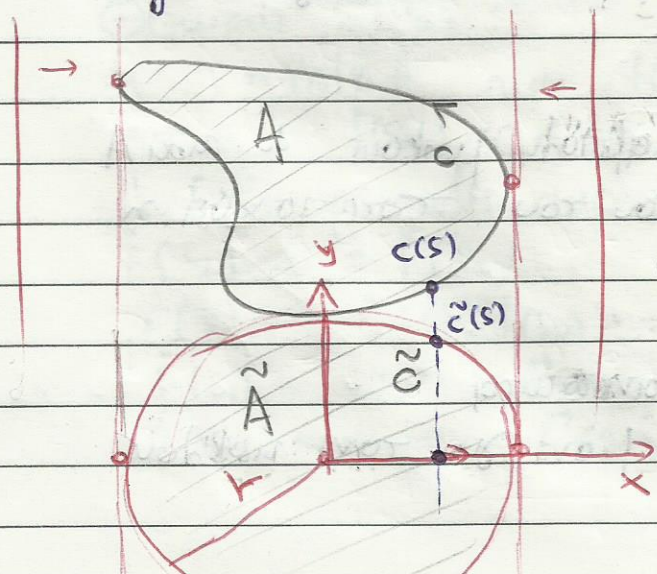
$C'(a) = C'(b) \Leftrightarrow x'(a) = x'(b) \text{ & } y'(a) = y'(b)$

⋮

$$A = \int_a^b x(t) y'(t) dt = x(t) y(t) \Big|_a^b - \int_a^b y(t) x'(t) dt =$$

$$= x(b) y(b) - x(a) y(a) = 0$$

Αποδειξη θεωρηματος



- Υποθετω οτι η C εχει παραλειπο το κηκος τοζου ετοιωτου, $C(s) = (x(s), y(s))$ και εντως $C(t+s) = C(s)$.

- Παράλειπτομασθε τον υαδο $\tilde{C}: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$ υοτε:

$\tilde{C}(s) = (\tilde{x}(s), \tilde{y}(s))$ υοτε $\tilde{x}(s) = x(s)$

$\tilde{x}^2(s) + \tilde{y}^2(s) = r^2$

$A = \int_0^r x(s) y'(s) ds$ υαι

$$\bar{A} = \pi r^2 = - \int_0^d \tilde{y}(s) \dot{x}(s) ds$$

$$A + \pi r^2 = \int_0^d (x(s) \dot{y}(s) - \tilde{y}(s) \dot{x}(s)) ds \leq \int_0^d |x(s) \dot{y}(s) - \tilde{y}(s) \dot{x}(s)| ds$$

$$\leq \int_0^d \sqrt{x^2(s) + \tilde{y}^2(s)} \cdot \sqrt{(\dot{y}(s))^2 + (\dot{x}(s))^2} ds = \int_0^d r ds = r \cdot d$$

(Η ισότητα συν ανίσωου C-S ωχρη όταν $\vec{a} = (a_1, a_2)$, $\vec{b} = (b_1, b_2)$ γραμ. εξαρτημένα
 $\vec{a} = \lambda \vec{b}$ και $\vec{b} = \lambda \vec{a}$)

$\vec{a} = (x, \dot{y})$
 $\vec{b} = (\tilde{y}, -\dot{x})$

Άρα, $A + \pi r^2 \leq r d \Leftrightarrow \frac{2\sqrt{A}\pi r}{d} \leq \sqrt{A^2 + (\pi r)^2} = A + \pi r^2 \leq r d$
 $\Rightarrow 2\sqrt{A}\pi r \leq r d \Rightarrow 4A\pi \leq d^2 \Rightarrow \boxed{d^2 \geq 4A\pi}$

Ταυτότητα (Lagrange)

$$(a_1 a_2 + b_1 b_2)^2 + (a_1 b_2 - a_2 b_1)^2 = (a_1^2 + a_2^2)(b_1^2 + b_2^2)$$

Αντιστροφή,

$d^2 = 4\pi A$ με αντιστροφή εμβαδού έχουμε ισότητα
 από για ανισότητες \Rightarrow ισότητα σε όλα τα βήματα
 $x \dot{y} - \tilde{y} \dot{x} = |x \dot{y} - \tilde{y} \dot{x}| = \sqrt{x^2 + \tilde{y}^2} \sqrt{\dot{y}^2 + \dot{x}^2}$

Τότε $x \dot{x} + \tilde{y} \dot{y} = 0 \Leftrightarrow \frac{\dot{x}}{x} = -\frac{\dot{y}}{\tilde{y}} = \mu \Leftrightarrow \begin{cases} \dot{x} = \mu \tilde{y} \\ \dot{y} = -\mu x \end{cases}$

Ετσι,

$$x \dot{y} - \tilde{y} \dot{x} = -\mu x^2 - \mu \tilde{y}^2 = |-\mu x^2 - \mu \tilde{y}^2| = r \Leftrightarrow -\mu (x^2 + \tilde{y}^2) = r \Leftrightarrow$$

$\mu = -\frac{1}{r}$ Ετσι, $\dot{x} = \frac{1}{r} \tilde{y}$ & $\dot{y} = -\frac{1}{r} x$

Μοναδιαίο εφαπτόμενο $\vec{t} = (\dot{x}, \dot{y})$

Μοναδιαίο κάθετο \vec{c} : $\vec{n} = \frac{1}{r} (x, \tilde{y})$

$$\vec{n} = \perp \vec{t} \Rightarrow \vec{t} = -\perp \vec{n} = \frac{1}{r} (-\tilde{y}, x)$$

Συμπέρασμα

$$\vec{t} = \left(\frac{1}{r} \tilde{y}, -\frac{1}{r} x \right)$$

$\vec{S} = \int \vec{t} ds = \int \left(\frac{dx}{ds}, \frac{dy}{ds} \right) ds = \left(\frac{dx}{dr}, \frac{dy}{dr} \right)$

$$\frac{dx}{ds} = \frac{1}{r} \tilde{y} \Leftrightarrow \frac{dr}{ds} = \frac{dx}{ds} = \frac{1}{r} \tilde{y} \Leftrightarrow \frac{ds}{ds} \cdot x = \frac{1}{r} \tilde{y} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow ds = -d\tilde{s} \Leftrightarrow s = -\tilde{s}$$

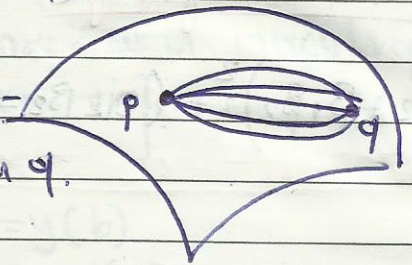
$$\frac{d\tilde{y}}{ds} = -\frac{1}{r} x \Leftrightarrow \frac{d\tilde{y}}{d\tilde{s}} = \frac{1}{r} x$$

$$s = \tilde{s}, \quad x = \tilde{x}, \quad \frac{dy}{ds} = \frac{d\tilde{y}}{d\tilde{s}} \rightarrow \tilde{y} = y + \text{const}$$

$$\text{Άρα, } \tilde{x}^2(s) + \tilde{y}^2(s) = r^2 \Leftrightarrow x^2(s) + (y(s) - a)^2 = r^2$$

Πρόβλημα Maximo-minimo πункτος σε επιφάνειες

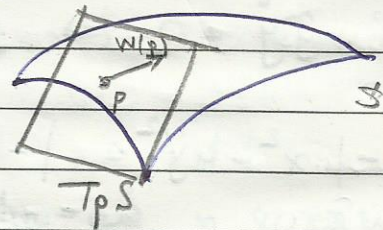
Δίνεται καμπυλωτή S' επιφάνεια και ευθεία των p, q . Να βρεθεί αν υπάρχει καμπύλη της S' με άκρα p και q η οποία να έχει μήκος \leq μήκος κάθε καμπύλης της S' με άκρα p και q .



Διαφολεακά πεδία σε επιφάνειες

Ορισμός:

Ένα διαφολεακό πεδίο W της S είναι μια διάνυσμα ανελκόνου από των $S \rightarrow \mathbb{R}^3$ ($w: S \rightarrow \mathbb{R}^3$) ώστε $\forall p \in S$ $W(p) \in T_p(S)$



$$\text{Έστω } X: U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow S^1$$

συνεχώς σφαιροειδή της S

$$W = X: U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$W \circ X(u, v) = W(X(u, v)) = a(u, v)X_u(u, v) + b(u, v)X_v(u, v)$$

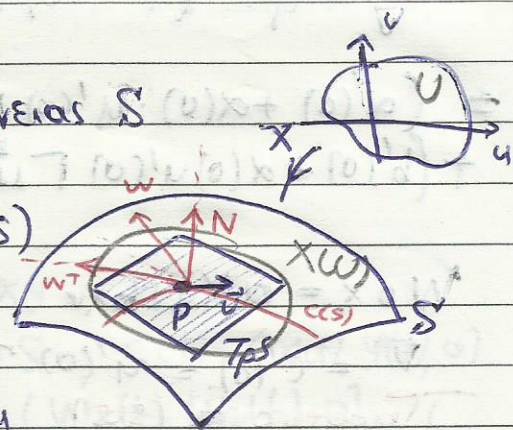
$$\mathbb{R}^2, \quad w: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad w = (f, g), \quad p \in \mathbb{R}^2 \text{ } \& \text{ } \vec{u} \in \mathbb{R}^2$$

$$D_{\vec{v}} w(p) = (D_{\vec{v}} f(p), D_{\vec{v}} g(p))$$

$$D_{\vec{v}} f(p) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(p + t\vec{v}) - f(p)}{t} = \langle \vec{v}, \text{grad } f(p) \rangle$$

Συνάθροιση Παράγωγου:

Ορισμός: Έστω $W: S \rightarrow \mathbb{R}^3$ κανονικός επιπέδων S
 Κατασκευάζουμε συνάθροιση του W στην
 διεύθυνση που ανήκει στο $T_p S$ ($\vec{u} \in T_p S$)
 στο σημείο p ως διάνυσμα



$D_{\vec{u}} W(p) \in T_p S$ και που ορίζεται
 ως εξής:

Εξετάζουμε καμπύλη $c: (-\epsilon, \epsilon) \rightarrow S$ με $c(0) = p$ & $c'(0) = \vec{u}$

$D_{\vec{u}} W(p) = (W \circ c)'(0)$ Εξαρτάται από συνιστώσες
 του $T_p S$.

Αν $w \in T_p(\mathbb{R}^3) \rightarrow w = w_T + \langle w, N(p) \rangle N(p)$ το
 εξαρτάται μόνο διακρίνεται στο w_T

Ετσι, $D_{\vec{u}} W(p) = (W \circ c)'(0) - \langle (W \circ c)'(0), N(p) \rangle N(p)$

$$c(t) = X(u(t), v(t)) \quad W \circ X = a X_u + b X_v$$

$$\begin{aligned} W \circ c(t) &= w(c(t)) = w(X(t), v(t)) = \\ &= w \circ X(u(t), v(t)) = a(u(t), v(t)) X_u(u(t), v(t)) + \\ &\quad + b(u(t), v(t)) \cdot X_v(u(t), v(t)) = \\ &= a(t) X_u(u(t), v(t)) + b(t) X_v(u(t), v(t)). \end{aligned}$$

$$c(0) = p, \quad \vec{u} = c'(0) = u'(0) X_u + v'(0) X_v$$

$$\begin{aligned} (W \circ c)'(0) &= a'(0) X_u(u(0), v(0)) + b'(0) X_v(u(0), v(0)) + \\ &+ a(0) \{ u'(0) X_{uu}(\dots) + v'(0) \cdot X_{uv} \} + b(0) \{ u'(0) X_{vu} + v'(0) X_{vv} \}. \end{aligned}$$

$$X_{uu} = \Gamma_{11}^1 X_u + \Gamma_{11}^2 X_v + eN$$

$$X_{uv} = \Gamma_{12}^1 X_u + \Gamma_{12}^2 X_v + fN$$

$$X_{vu} = \dots$$

$$X_{vv} = \Gamma_{22}^1 X_u + \Gamma_{22}^2 X_v + gN$$

$$D_{\vec{v}} W(p) = (W \circ c)'(0) =$$

$$= (\alpha'(0) + \alpha(0) \cdot u'(0) \Gamma_{11}^1 + \alpha(0) v'(0) \Gamma_{12}^1 + b(0) u'(0) \Gamma_{12}^2 + b(0) v'(0) \Gamma_{22}^2) X_u +$$

$$+ (b'(0) + \alpha(0) u'(0) \Gamma_{11}^2 + \alpha(0) v'(0) \Gamma_{12}^2 + b(0) u'(0) \Gamma_{12}^2 + b(0) v'(0) \Gamma_{22}^2) X_v$$

$$W \circ X = a X_u + b X_v$$

$$\vec{v} = c'(0) = u'(0) X_u + v'(0) X_v$$

Παρατήρηση (SOS)

Η συνθήκη παραγωγίου ελαττώνεται μόνο από συνήγη θεμελιώδη μορφή και είναι κατά ορισμό (ανεξάρτητη της επιλογής της τακτικής c με $c(0) = p, c'(0) = \vec{v}$)

Διαφολεστική μέθοδος κατά μικρό τακτικής και συναλλοίωμη παράγωγος άνω

Ορισμός:

Έστω $c: I \subset \mathbb{R} \rightarrow S$ τακτική κανονική επιφάνεια S

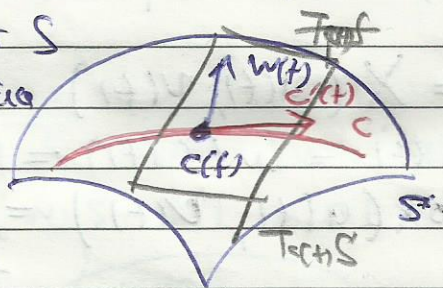
Καλούμε διαφολεστικό μέθοδο της S

κατά μικρό της c - μετ' όσον

απεικόνισμα $W: I \rightarrow \mathbb{R}^3$

$t \mapsto W(t)$; μετ' $\forall t \in I$

$W(t) \in T_{c(t)} S$



$f: I \rightarrow \mathbb{R}$

Παρατήρηση: Αν V, W δ.η. κατά μικρό της c

τότε $fV, V+W$ είναι επίσης

$$(fV)(t) = f(t)V(t)$$

$$(V+W)(t) = V(t) + W(t)$$

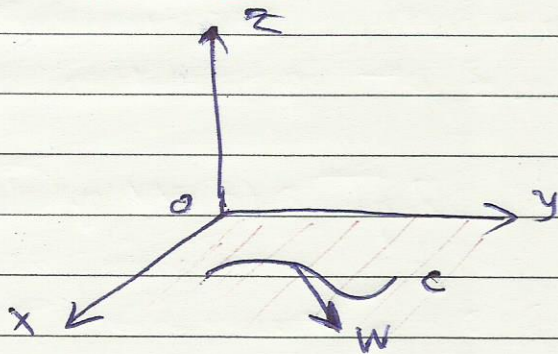
IX (SOS)

το διάν. μέθοδο τακτικής της c, c'

Ορισμός: Συναλλοίωμη παράγωγος του w κατά μικρό της c είναι το διάν. μέθοδο που ορίζεται:

$$\frac{Dw}{dt}(t) = \left(\frac{dw}{dt}(t) \right)^T = \frac{dw}{dt}(t) - \left\langle \frac{dw}{dt}(t), N(c(t)) \right\rangle N(c(t))$$

Παράδειγμα



$$S = Oxy$$

$$c: I \rightarrow S \quad c(t) = (x(t), y(t), 0)$$

$$w(t) = (w_1(t), w_2(t), 0)$$

Δυναμικό και παράγωγο:

$$\frac{Dw}{dt} = \frac{dw}{dt} - \left\langle \frac{dw}{dt}, N \right\rangle N =$$

$$= \left(\frac{dw_1}{dt}, \frac{dw_2}{dt}, 0 \right) \cdot \left\langle \left(\frac{dw_1}{dt}, \frac{dw_2}{dt}, 0 \right), (0, 0, 1) \right\rangle (0, 0, 1) =$$

$$= \frac{dw}{dt}$$

Οι δυναμικοί και παράγωγοι και τα δυναμικά οφείνται στον χώρο ως επιπέδια επίπεδα

Η σταθερότητα

Ορισμός

Έστω διαχωριστικό πεδίο w μαζί με τις ευθείες καμπύλες c και S δεξιάς παράλληλο μαζί με τις καμπύλες $c \Leftrightarrow \frac{dw}{dt} = 0$

$$\text{Εστω ότι } w = c' \rightarrow \frac{Dc'}{dt} = \frac{dc'}{dt} = c''$$

$$c' \text{ παράλληλο} \Leftrightarrow \frac{Dc'}{dt} = 0 \Leftrightarrow c''(t) = 0 \quad \forall t \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow c(t) = t\vec{\alpha} + p_0$$

Ορισμός

Μια καμπύλη $c: I \subset \mathbb{R} \rightarrow S$ καλείται γεωδαιτική της S αν-ν το c' είναι παράλληλο $\Leftrightarrow \frac{Dc'}{dt} = 0$